
EXAMEN TRAITEMENT DU SIGNAL - SIGNAUX ALÉATOIRES - 2 EN

Jeudi 20 Novembre 2014 (8h-9h00)

Partiel sans document (Une feuille A4 recto-verso autorisée)

Exercice 1: Filtre exponentiel

On considère un filtre non-linéaire dit exponentiel qui transforme un signal aléatoire $X(t)$ en un signal aléatoire $Y(t)$ tel que

$$Y(t) = \exp[X(t)].$$

On supposera dans cet exercice que $X(t)$ est un signal Gaussien stationnaire de moyenne nulle et de fonction d'autocorrélation $r_X(\tau)$.

1. Qu'est-ce qu'un signal Gaussien ? Justifier brièvement le fait que $Y(t)$ est un signal aléatoire stationnaire.
2. On rappelle que la fonction génératrice des moments d'une variable aléatoire Z de loi normale $N(0, \sigma^2)$ est

$$m(u) = E[e^{uZ}] = \exp\left(\frac{\sigma^2}{2}u^2\right).$$

En déduire $E[Y(t)]$ et $E[Y^2(t)]$.

3. Déterminer la fonction d'autocorrélation de $Y(t)$ en fonction de celle de $X(t)$.

Exercice 2: Formule de Benett

1. On considère une suite de variables aléatoires binaires a_k telles que $P[a_k = 0] = p$ et $P[a_k = 1] = 1 - p$ avec $0 < p < 1$. Déterminer la moyenne et la variance de a_k .
2. On forme le signal

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} a_k \delta(t - kT)$$

que l'on filtre à l'aide d'un filtre F_h de réponse impulsionnelle $h(t)$, où $h(t)$ est une fonction déterministe à énergie finie de support l'intervalle $[-T/2, T/2]$ avec $T > 0$ (i.e., $h(t) = 0$ si $t \notin [-T/2, T/2]$). Déterminer l'expression de la sortie du filtre $y(t) = F_h[X(t)]$ en fonction de h et des variables aléatoires a_k . Représenter une réalisation de $y(t)$ dans le cas où

$$h(t) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 < t < T/2 \\ -1 & \text{si } -T/2 < t < 0 \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

3. Montrer que la fonction h définie ci-dessus est à énergie finie et déterminer sa densité spectrale de puissance $s_h(f)$. On notera $r_h(\tau)$ sa fonction d'autocorrélation qu'on ne demande pas de déterminer pour cet exemple.
4. Déterminer la moyenne du signal $y(t)$. Le signal $y(t)$ est-il stationnaire ?
5. On introduit une variable aléatoire θ uniforme sur l'intervalle $[0, T]$ et indépendante des variables aléatoires a_k . On forme le signal

$$z(t) = y(t - \theta).$$

- Montrer que la moyenne de $z(t)$ s'écrit

$$E[z(t)] = \frac{(1-p)H(0)}{T}$$

où $H(f) = \text{TF}[h(t)]$ est la transformée de Fourier de $h(t)$.

- Montrer que la fonction d'autocorrélation de $z(t)$ s'écrit

$$r_z(\tau) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} r_a(k)r_h(\tau - kT)$$

où $r_a(k) = E[a_n a_{n-k}]$ et où $r_h(\tau)$ est la fonction d'autocorrélation de $h(t)$.

- Quel est l'intérêt d'avoir introduit une phase aléatoire θ dans la définition de $z(t)$?
- Déterminer la densité spectrale de puissance de $z(t)$ en fonction de T , $H(f)$ et de

$$s_a(f) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} r_a(k)e^{-j2\pi kTf}.$$

Exercice 1

1) Signal Gaussien stationnaire 1pt

2) $E[Y(t)] = E[e^{X(t)}] = m(1) = e^{\sigma^2/2}$
 $E[Y^2(t)] = E[e^{2X(t)}] = m(2) = e^{2\sigma^2}$ 1pt

3) $\frac{\partial R_Y}{\partial R_X} = E[Y(t)Y(t-\tau)] = R_Y(\tau)$

$\frac{\partial R_Y}{\partial R_X} = \partial R_X \Rightarrow L\{R_Y\} = R_X + C$ 1pt
 $\Rightarrow R_Y = e^{R_X(\tau)} \times k$

4) $R_Y(0) = E[Y^2(t)] = e^{2\sigma^2} = e^{\sigma^2} k$ 1pt
 $k = e^{\sigma^2}$

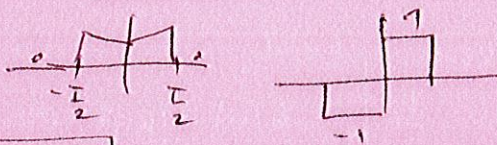
$R_Y(\tau) = \exp(\sigma^2 + R_X(\tau))$

4pt5

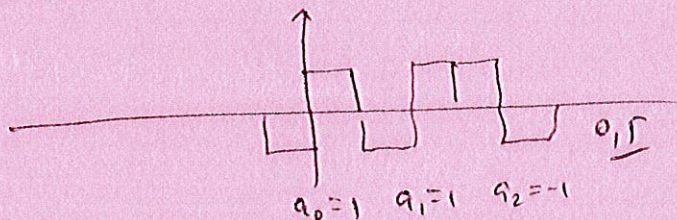
Ex 2

1) $a_k \rightarrow 0$ P $E[a_k] = 1 - P$ 1pt
 $a_k \rightarrow 1$ 1-P $E[a_k^2] = E[a_k]^2 = (1-P)(P)$

2) $x(t) = \sum_k a_k f(t - kT) \rightarrow h(t) \rightarrow y(t)$



$y(t) = \sum_k a_k h(t - kT)$ 0,5pt



1pt

4pt5

3) $\int h^2(t) dt = T$ 0,5pt

$S_h(f) = |h(f)|^2 = \left| \int_{-T/2}^{T/2} \left[\pi_{T/2}(t - T/4) - \pi_{T/2}(t + T/4) \right] e^{-j\pi f t} dt \right|^2$
 $= \left| e^{-j\pi f T/2} \frac{T}{2} \text{sinc}\left(\frac{\pi T}{2} f\right) - e^{j\pi f T/2} \frac{T}{2} \text{sinc}\left(\frac{\pi T}{2} f\right) \right|^2$

$S_h(f) = \left[\frac{T^2}{4} \text{sinc}^2\left(\frac{\pi T}{2} f\right) \sin^2\left(\frac{\pi T}{2} f\right) \right]$ 1pt

4) $E[Y(t)] = (1-p) \sum_k h(t - kT)$ d'après det \Rightarrow non stat 1pt 0,5pt

5) $E[Z(t)] = (1-p) \sum_k E[h(t - kT - \theta)]$

$E[z(t)] = (1-P) \sum_k E[h(t-kT-\theta)]$
 $\int_0^T \frac{1}{T} h(t-kT-\theta) d\theta$
 $\rightarrow \frac{(1-P)}{T} \sum_k \int_{t-kT}^{t-(k+1)T} h(u) (-du) = \frac{(1-P)}{T} \int_{-\infty}^{+\infty} h(u) du$ (1pt)

$u = t - kT - \theta$
 $\theta = t - kT - u \quad = \frac{(1-P)}{T} M(0)$

$E[z(t)z(t-\tau)] = E\left[\sum_k a_k h(t-kT-\theta) \sum_l a_l h(t-\tau-kT-\theta)\right]$
 $= \sum_k \sum_l E[a_k a_l] E[h(t-kT-\theta)h(t-\tau-kT-\theta)]$
 $= \Gamma_a(k-l) \int_0^T \frac{1}{T} h(t-kT-\theta) h(t-\tau-kT-\theta) d\theta$

$t-\tau-kT-\theta = t-kT-\theta + t-\tau-kT-\theta + kT - t + \tau = u + (k-l)T - \tau$
 $\frac{1}{T} \int_{t-(k+1)T}^{t-kT} h(u) h(u + (k-l)T - \tau) du$
 $= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \sum_{l=-\infty}^{+\infty} \left[\sum_{i=-\infty}^{+\infty} \Gamma_a(i) \frac{1}{T} \int_{t-(i+l)T}^{t-kT} h(u) h(u + i\tau - \tau) du \right]$ (4pts)

$i = k - l \Rightarrow k = (i+l)$
 $= \sum_{i=-\infty}^{+\infty} \frac{\Gamma_a(i)}{T} \sum_{l=-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} h(u) h(u + i\tau - \tau) du = \Gamma_h(\tau - \tau)$

$R_z(\tau) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \Gamma_a(k) \Gamma_h(\tau - kT)$ (2pts)

a. Stationnaire le signal (1pt)
 a. $S_z(f) = \frac{1}{T} \sum_k \Gamma_a(k) e^{-j2\pi k\tau} S_h(f) = \frac{S_h(f) S_a(f)}{T}$ (1pt)